

**Feuille de TD 6**  
Espaces Euclidiens

**Exercice 1 :**

1. Montrer que l'application  $\Phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$\Phi((x_1, x_2); (y_1, y_2)) = 2x_1y_1 + 2x_2y_2 + x_1y_2 + y_1x_2$$

est un produit scalaire définissant une structure euclidienne de  $\mathbb{R}^2$ .

2. Montrer que l'application  $\Psi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$\Psi((x_1, x_2, x_3); (y_1, y_2, y_3)) = 2x_1y_1 + 2x_2y_2 + 2x_3y_3 + x_1y_2 + y_1x_2 + x_2y_3 + x_3y_2 + x_3y_1 + x_1y_3$$

est un produit scalaire définissant une structure euclidienne de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 2 :**

Soit  $\varphi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  l'application définie par

$$\varphi(x, y) = 2(x_1 + x_2 + x_3)(y_1 + y_2 + y_3) + 3(x_2 + x_3)(y_2 + y_3) + x_3y_3,$$

où  $x = (x_1, x_2, x_3)$  et  $y = (y_1, y_2, y_3)$ .

1. Montrer que  $\varphi$  est une forme bilinéaire symétrique.
2. Déterminer la matrice à laquelle elle est associée.
3. Montrer que  $\varphi$  est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 3 :**

Soient  $a, b, c$  des paramètres réels et  $\varphi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  l'application définie par

$$\varphi(x, y) = a(x_1y_2 + x_2y_1) + b(x_2y_3 + x_3y_2) + c(x_3y_1 + x_1y_3),$$

où  $x = (x_1, x_2, x_3)$  et  $y = (y_1, y_2, y_3)$ .

1. Montrer que  $\varphi$  est une forme bilinéaire symétrique.
2. Déterminer la matrice à laquelle elle est associée.
3. Montrer que  $\varphi$  n'est jamais un produit scalaire quel que soit le choix des paramètres réels  $a, b$  et  $c$ .

**Exercice 4 :**

Les formes bilinéaires sur  $\mathbb{R}^3$  définies pour tous vecteurs  $x = (x_1, x_2, x_3)$  et  $y = (y_1, y_2, y_3)$ , comme ci-dessous, sont-elles des produits scalaires sur  $\mathbb{R}^3$  :

1.  $\varphi_1(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + 2x_3y_3 + x_2y_1 + 2x_1y_2 + x_2y_3 + y_2x_3$ .
2.  $\varphi_2(x, y) = x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_3 + x_3y_2 + 3x_1y_3 + 3x_3y_1$ .
3.  $\varphi_3(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3 + x_2y_1 + x_1y_2 + x_2y_3 + y_2x_3 + x_3y_1 + x_1y_3$ .
4.  $\varphi_4(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3 - x_2y_3 - x_3y_2 + x_1y_3 + y_1x_3$ .
5.  $\varphi_5(x, y) = x_1y_1 + 13x_2y_2 + 6x_3y_3 - 2x_2y_1 - 2x_1y_2 - x_2y_3 - y_2x_3 - x_3y_1 - x_1y_3$ .

On précisera à chaque fois la matrice associée à  $\varphi_k$ .

**Exercice 5 :**

Lorsque  $a \in \mathbb{R}$ , on note  $\varphi_a : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  l'application définie par

$$\varphi(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + (a + 12)x_3y_3 - 3x_1y_3 - 3y_1x_3 + 2x_2y_3 + 2x_3y_2,$$

où  $x = (x_1, x_2, x_3)$  et  $y = (y_1, y_2, y_3)$ .

Déterminer l'ensemble des réels  $a$  pour lesquels  $\varphi_a$  est un produit scalaire.

**Exercice 6 :**

Soit l'application  $\Phi : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$\Phi(X; Y) = \sum_{1 \leq i < j \leq n} (x_i - x_j)(y_i - y_j),$$

où  $X = (x_1, \dots, x_n)$  et  $Y = (y_1, \dots, y_n)$ .

1.  $\Phi$  définit-elle un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^n$ ?
2. Soit  $E$  le sous-espace vectoriel

$$E = \{X \in \mathbb{R}^n \mid x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0\}.$$

La restriction de  $\Phi$  à  $E$  est-elle un produit scalaire ?

**Exercice 7 :**

1. Soient  $x_1, x_2, \dots, x_n$ ,  $n$  nombres réels Montrer l'inégalité

$$\left| \sum_{i=1}^n x_i \right| \leq \sqrt{n} \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}.$$

Pour quelle valeur des  $x_i$  a-t-on égalité ?

2. Montrer que pour toute fonction continue sur  $[-1, 1]$ , on a

$$\left| \int_{-1}^1 f(x) dx \right| \leq \sqrt{2} \sqrt{\int_{-1}^1 f(x)^2 dx}$$

Dans quel cas a-t-on l'égalité ?

**Exercice 8 :**

Soit  $E$  l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels, de degré inférieur ou égal à  $n$ .

1. On définit l'application  $\Phi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  par

$$\Phi(P, Q) = \int_0^{+\infty} P(t)Q(t)e^{-t} dt.$$

Montrer que l'application  $\Phi$  définit un produit scalaire sur  $E$ .

2. Calculer une base orthonormée du sous-espace vectoriel engendré par  $1, X$  et  $X^2$ .

**Exercice 9 :**

L'espace  $\mathbb{R}^3$  est muni de la structure euclidienne canonique. Soit  $F$  le sous-espace vectoriel engendré par  $v_1 = (1, 0, 3)$  et  $v_2 = (0, 2, 5)$ .

1. Construire une base orthonormée de  $F$ . Quel est l'orthogonal  $F^\perp$  de  $F$  ?
2. Donner la matrice de la projection orthogonale sur  $F$  et de la symétrie orthogonale par rapport à  $F$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .
3. Mêmes questions lorsque  $F$  est défini par l'équation  $2x + 3y - 4z = 0$ .

**Exercice 10 :**

On considère l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^4$  muni de la structure euclidienne canonique et le sous-espace vectoriel  $F$  de  $\mathbb{R}^4$  défini par le système d'équations

$$\begin{cases} x + y + z + t = 0 \\ x + y - z - t = 0 \end{cases}$$

1. Donner une base orthonormée de  $F$  et une base orthonormée de  $F^\perp$ , l'orthogonal de  $F$ .
2. Donner la matrice de la projection orthogonale sur  $F$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^4$ .

**Exercice 11 :**

On considère trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  :

$$e_1 = (1, 0, 0), \quad u = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right), \quad v = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right).$$

1. Donner les normes de  $u$  et  $v$  et leur produit scalaire.
2. Trouver la matrice, dans la base canonique, du projecteur orthogonal, noté  $p$ , sur le plan vectoriel  $P$  engendré par  $u$  et  $v$ .
3. Trouver un vecteur  $w$  tel que  $(u, v, w)$  soit une base orthonormée de  $\mathbb{R}^3$  et en déduire une équation du plan  $P$ .
4. Soit  $u' = (1, 0, 1)$ . Calculer l'angle entre  $u'$  et  $p(u')$ .

**Exercice 12 :**

Soit  $F$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  défini par l'équation  $x - y + z = 0$ .

1. Chercher une base orthonormée de  $F^\perp$ .
2. Soit  $p_1$  et  $p_2$  les projecteurs orthogonaux sur  $F^\perp$  et  $F$ . Calculer  $p_1(v) + p_2(v)$  pour tout  $v \in \mathbb{R}^3$ . En déduire la matrice de  $p_1$  et la matrice de  $p_2$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .
3. Soit  $u = (1, 1, 1) \in \mathbb{R}^3$ . Calculer  $d_1 = \text{dist}(u, F)$  et  $d_2 = \text{dist}(u, F^\perp)$  et vérifier la relation

$$d_1^2 + d_2^2 = \|u\|^2.$$

**Exercice 13 :**

Soit  $E$  l'espace des polynômes à coefficients réels, de degré inférieur ou égal à 2. On munit  $E$  du produit scalaire

$$\Phi(P, Q) = \int_{-1}^1 P(t)Q(t) dt.$$

1. Construire à partir de la base canonique  $(1, X, X^2)$  de  $E$  une base orthonormée  $(P_1, P_2, P_3)$ . En déduire l'orthogonal du sous-espace  $F$  engendré par  $1, X$ .
2. Calculer la projection orthogonale du polynôme  $Q(X) = 1 + X + X^2$  sur le sous-espace vectoriel  $F$ .
3. Calculer

$$\min_{a, b, c \in \mathbb{R}} \int_{-1}^1 \left( \sin(x) - a - bx - cx^2 \right)^2 dx.$$

**Exercice 14 :**

On considère l'espace euclidien  $\mathbb{R}^4$  muni du produit scalaire canonique. Soit  $F$  le sous-espace vectoriel défini par le système d'équations

$$\begin{cases} x + 2y - z + \sqrt{2}t = 0 \\ x - 3z = 0 \end{cases}$$

1. Déterminer  $F^\perp$ .
2. Donner une base orthonormée de  $F$  et une base orthonormée de  $F^\perp$ .
3. Calculer la projection orthogonale du vecteur  $V = (1, 1, 1, 1)$  sur  $F$ .
4. Calculer la distance de  $V$  à  $F$  et la distance de  $V$  à  $F^\perp$ .

**Exercice 15 :**

On considère l'espace euclidien  $\mathbb{R}^4$  muni du produit scalaire canonique.

1. Déterminer une base orthonormée du sous-espace vectoriel  $F$  de  $\mathbb{R}^4$  engendré par les vecteurs

$$V_1 = (1, 0, 1, 0), \quad V_2 = (0, 1, -1, 0), \quad V_3 = (0, 2, 3, 1),$$

puis compléter cette base en une base orthonormée de  $\mathbb{R}^4$ .

2. Ecrire la matrice de la projection orthogonale sur  $F$  dans la base canonique.

**Exercice 16 :**

Dans l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire canonique, on considère le plan vectoriel  $P$  engendré par les vecteurs

$$v_1 = (1, 0, -1), \quad v_2 = (2, -1, 0).$$

1. Donner une équation de  $P$ . Quel est l'orthogonal de  $P$  ?
2. En appliquant le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt à la base  $\{v_1, v_2\}$ , trouver une base orthonormée  $\{w_1, w_2\}$  de  $P$ . La compléter en une base orthonormée  $\{w_1, w_2, w_3\}$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que la première composante de  $w_3$  soit positive.
3. Écrire les matrices dans la base  $\{w_1, w_2, w_3\}$  de :
  - (a) la projection orthogonale  $p$  sur  $P$ ,
  - (b) la symétrie orthogonale  $s$  par rapport à  $P$ .
4. Ecrire les matrices de  $p$  et de  $s$  dans la base canonique.